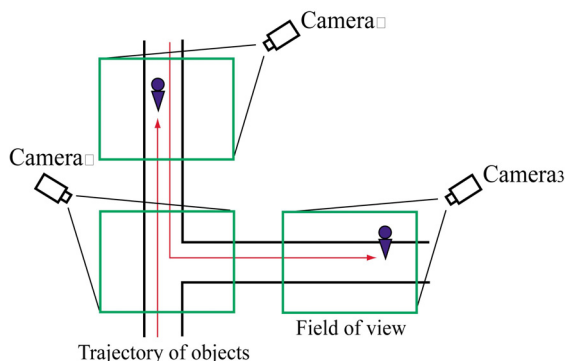


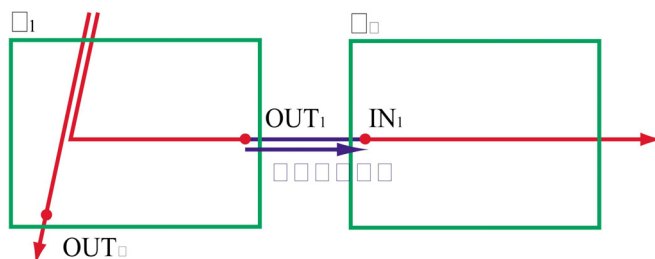
# センシングウェブにおけるセンサ情報の構造化

## 複数センサを用いた広域対象追跡

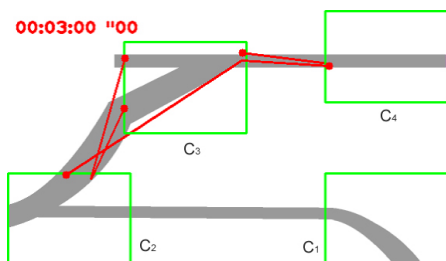
九州大学/谷口倫一郎・島田敬士 (財)九州先端科学技術研究所/有田大作



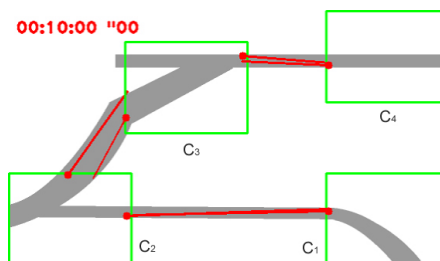
第1図 視野が重ならない環境



第2図 視野の連結関係



(a) 推定開始から3分後



(b) 推定開始から10分後

第4図 連結関係の推定結果



(a)  $C_2$  の撮影画像



(b)  $C_1$  の撮影画像



(c)  $C_2$  の撮影画像



(d)  $C_1$  の撮影画像

第5図 物体の対応付け例